

TANGO/Python au LIONS

Olivier Taché

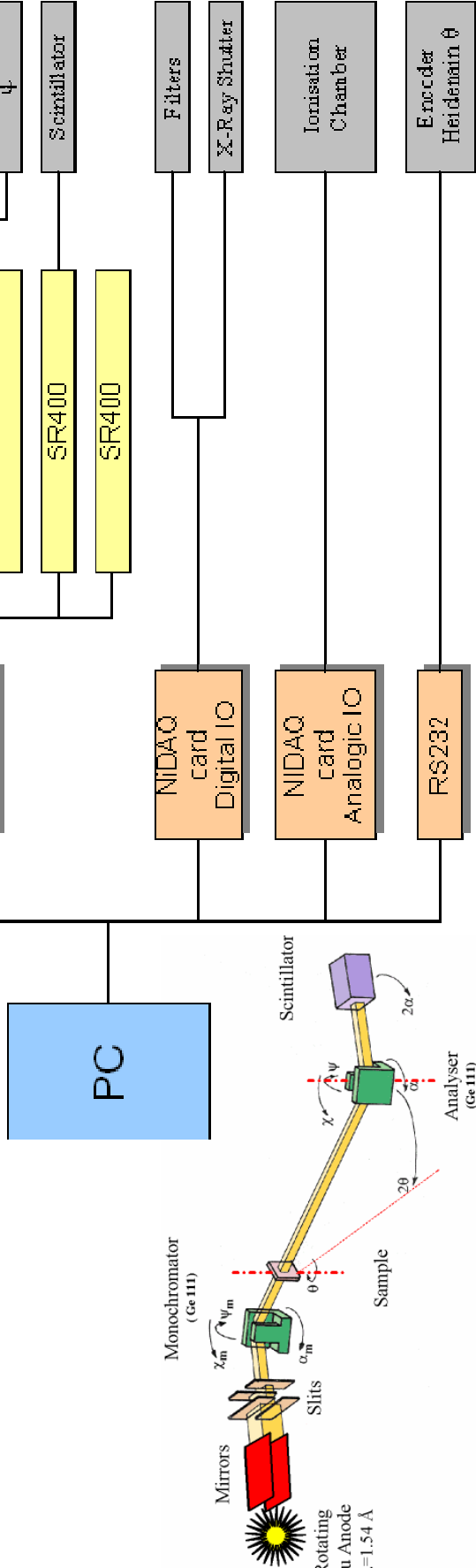
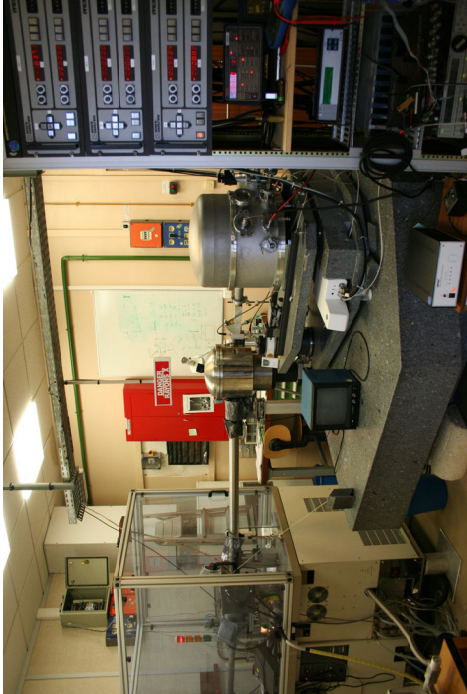
<http://www-dreacam.cea.fr/scm/lions/python-tango-lions.php>

- Renouvellement du système de contrôle-commande du montage Usaxs (système modèle)
 - Mettre au point une architecture qui pourrait être déployée sur les autres montages (SAXS, WAXS, environnement échantillons pour ESRF et Soleil, diffusion de lumière,...)
- système modulaire et évolutif
séparer interface hardware et logique d'expérience
l'utilisateur accède aux grandeurs physiques et pas aux variables matérielles (pas moteurs, volts,...)
Open Source pour mieux gérer les coûts et les mises à jour

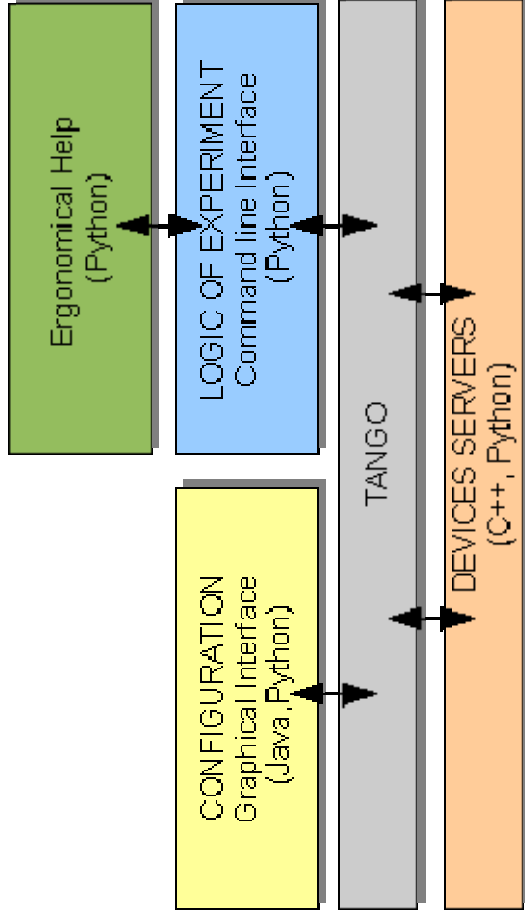
→ Solution TANGO / Python

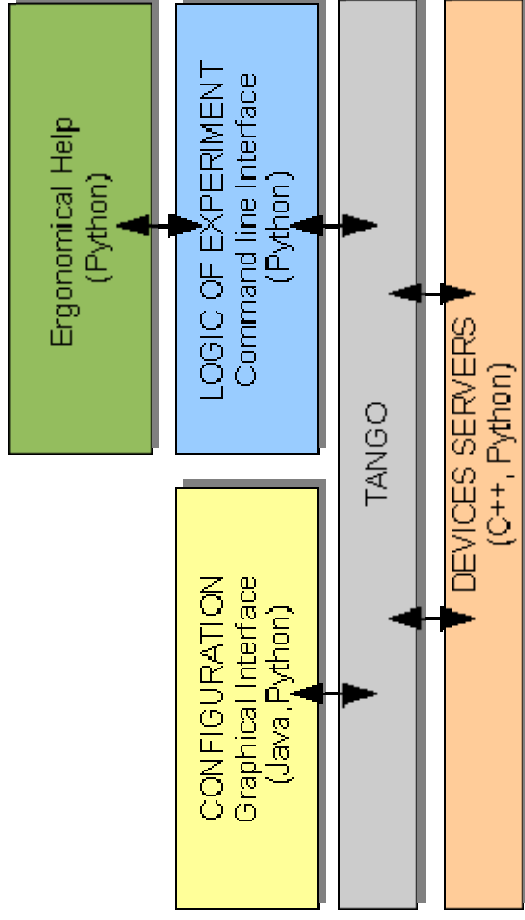
- Fin juin 2006 : interface Hardware Usaxs
- Fin septembre : IHM
- Plus tard : upgrade Usaxs, déploiement

Hardware USAXS



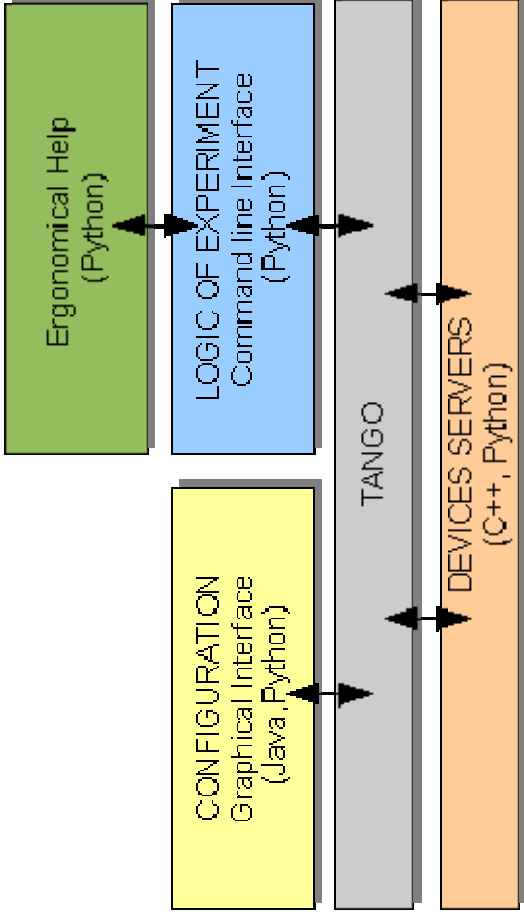
Architecture Logicielle





Une dizaine de
Devices servers

Résultats



Module pyTangoDevice

(pour une manipulation facile des

DS Tango à travers le binding pyTango

Module Scan

(pour effectuer des 'scans' et

Affichage graphique)

